



产品特点

- SPAN 深耦合组合导航算法
- Land Vehicle 智能驾驶模型优化
- 集成低成本 MEMS 级别 IMU
- 丰富的通讯接口，易于安装和集成
- 高性价比

Npos 220

高性价比带 SPAN 算法
组合导航接收机

Npos220 是一款高性能组合导航系统，采用深耦合组合导航算法，内置最新的 OEM 7 GNSS 板卡，不受出口限制的 MEMS 级别 IMU，具有丰富的接口配置，为用户提供高性价比的解决方案。

应用领域：智能驾驶汽车、无人机、AGV、铁路等。

性能指标

信号跟踪	181 个通道	
	GPS	L1,L2
	GLONASS	L1,L2
	BeiDou	B1,B2
	SBAS	L1, L5
	L-Band	
水平定位 精度 (RMS)	单点 L1	1.5m
	单点 L1/L2	1.2m
	NovAtel CORRECT	
	SBAS	60cm
	DGPS	40cm
	TerraStar-L	40cm
	TerraStar-C Pro	2.5cm
数据更新率	RTK	1cm+1ppm
	初始化时间	< 10 s
	初始化可靠性	>99.9%
	GNSS 原始数据	最高 20Hz
首次定位 时间	IMU 原始数据	125/200Hz
	INS 更新率	最高 200Hz
首次定位 时间	冷启动	< 50s (典型值)
	热启动	< 35s (典型值)

物理尺寸和电气特性

尺寸	146mm×114mm×46mm
重量	380g
内置 4G 模块	支持，且支持 Ntrip 协议
USB 口	1 路
232 串口	2-3 路 (1 路与内置 4G 复用)
供电	9V~32V

环境指标

温度	工作温度	-40°C ~ +70°C
	存储温度	-40°C ~ +75°C
湿度	95% 无冷凝	

组合导航系统性能

中断时间	定位模式	位置精度 (m)RMS		速度精度 (m/s)RMS		测姿精度 (度)RMS		
		水平	垂直	水平	垂直	横滚	俯仰	方位
0S	RTK	0.02	0.03	0.020	0.015	0.020	0.020	0.090
	单点	1.00	0.60	0.020	0.015	0.020	0.020	0.090
	后处理	0.01	0.02	0.015	0.010	0.008	0.008	0.038
10S	RTK	0.25	0.15	0.065	0.025	0.040	0.040	0.130
	单点	1.25	0.70	0.065	0.025	0.040	0.040	0.130
	后处理	0.01	0.02	0.015	0.010	0.008	0.008	0.038